

1 Multiplicateurs de Lagrange

On veut minimiser une fonction sous contrainte. On part d'un espace V de dimension n sur \mathbb{R} . On restreint l'espace de recherche, par contrainte, à un convexe. L'existence et l'unicité de la solution du problème restent identiques à celles qui existent sur V , voire sont meilleures si le convexe est borné et V n'est pas strictement convexe.

Le problème se pose ainsi :

$$f : V \rightarrow \mathbb{R} \quad (1)$$

$$\mathcal{C} = \{X \in V \mid \forall i \in \{1, \dots, p\}, g_i(X) = 0\} \quad (2)$$

$$\bar{x} = \arg \min_{X \in \mathcal{C}} f(X) \quad (3)$$

On suppose que la définition de \mathcal{C} lui donne une structure convexe :

$$\forall (X, Y) \in \mathcal{C}^2, \forall \theta \in \mathbb{R}, \theta X + (1 - \theta)Y \in \mathcal{C} \quad (4)$$

On appelle opérateur de Lagrange ceci :

$$\mathcal{L}_f : \mathcal{C} \times \mathbb{R}^p \rightarrow \mathbb{R} \quad (5)$$

$$\Lambda = (\lambda_i)_{i \in \{1, \dots, p\}} \in \mathbb{R}^p \quad (6)$$

$$\mathcal{L}_f(x, \Lambda) = f(X) + \sum_{i=1}^p \lambda_i g_i(X) \quad (7)$$

La solution du problème (1) à (3) est à chercher parmi les solutions du problème $\nabla_X \mathcal{L}_f = 0$ et $\nabla_\Lambda \mathcal{L}_f = 0$. C'est à dire en dimension finie

$$\forall i \in \{1, \dots, n\}, \frac{\partial f}{\partial x_j} = - \sum_{i=1}^p \lambda_i \frac{\partial g_i}{\partial x_j} \quad (8)$$

$$\forall i \in \{1, \dots, p\}, g_i(X) = 0 \quad (9)$$

2 1er exercice

$V = \mathbb{R}^3$, le convexe \mathcal{C} est un cercle, intersection d'une sphère et d'un plan (on note

$X = (x_1, x_2, x_3)$:

$$\mathcal{C} = \left\{ X \in \mathbb{R}^3 \left| \begin{array}{l} x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 = 1 \\ x_1 + x_2 + x_3 = 1 \end{array} \right. \right\} \quad (10)$$

On cherche le minimum sur \mathcal{C} de la fonction \mathcal{J} :

$$\mathcal{J}(X) = 2x_1 - x_2 - x_3 \quad (11)$$

Notons que \mathcal{J} est différentiable, convexe non stricte (car linéaire), coercive. On est assuré de l'existence de la solution puisque \mathcal{C} est convexe stricte (un cercle est strictement convexe...).

On écrit le lagrangien en

$(X, \Lambda) = (x_1, x_2, x_3, \lambda_1, \lambda_2)$:

$$\mathcal{L}_{\mathcal{J}}(X, \Lambda) = \begin{cases} 2x_1 & -x_2 & -x_3 \\ +\lambda_1 & (x_1^2 & +x_2^2 & +x_3^2 & -1) \\ +\lambda_2 & (x_1 & +x_2 & +x_3 & -1) \end{cases} \quad (12)$$

On évalue alors les cinq dérivées partielles en

(X, Λ) :

$$\frac{\partial \mathcal{L}_{\mathcal{J}}}{\partial x_1}(X, \Lambda) = 2 + 2\lambda_1 x_1 + \lambda_2 = 0 \quad (13)$$

$$\frac{\partial \mathcal{L}_{\mathcal{J}}}{\partial x_2}(X, \Lambda) = -1 + 2\lambda_1 x_2 + \lambda_2 = 0 \quad (14)$$

$$\frac{\partial \mathcal{L}_{\mathcal{J}}}{\partial x_3}(X, \Lambda) = -1 + 2\lambda_1 x_3 + \lambda_2 = 0 \quad (15)$$

$$\frac{\partial \mathcal{L}_{\mathcal{J}}}{\partial \lambda_1}(X, \Lambda) = x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 - 1 = 0 \quad (16)$$

$$\frac{\partial \mathcal{L}_{\mathcal{J}}}{\partial \lambda_2}(X, \Lambda) = x_1 + x_2 + x_3 - 1 = 0 \quad (17)$$

Si λ_1 est nul, (13) et (14) sont incohérentes, donc $\lambda_1 \neq 0$. On tire alors de (13) que $x_1 = \frac{-2-\lambda_2}{2\lambda_1}$ et de (14) et (15) que $x_2 = x_3 = \frac{1-\lambda_2}{2\lambda_1}$. On remplace dans les équations (16) et (17) :

$$x_1^2 + 2x_2^2 = 1 \quad (18)$$

$$x_1 + 2x_2 = 1 \quad (19)$$

Soit :

$$(3x_2 - 2)x_2 = 0 \quad (20)$$

$$x_1 = 1 - 2x_2 \quad (21)$$

Soit $x_2 = 0$ et $x_1 = 1$, donc $\mathcal{J}(X) = 2$, soit $x_2 = \frac{2}{3}$ et $x_1 = -\frac{1}{3}$ et $\mathcal{J} = -2$. Or on cherche bien le minimum, qui est donc ce dernier cas.

Soit la solution :

$$\bar{X} = \left(-\frac{1}{3}, \frac{2}{3}, \frac{2}{3} \right) \quad (22)$$

$$\min_c \mathcal{J} = -2 \quad (23)$$

3 2nd exercice

Soient $V = \mathbb{R}^n$, $B \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{R})$, avec $p < n$ (donc $\text{rg}(B) = p$). Soit $c \in \mathbb{R}^p$.

On définit l'hyperplan affine (fermé) $E \subset V$ tel que $E = \{x \in V \mid Bx = c\}$. La connexité vient du caractère affine de E .

La projection orthogonale d'un point y sur l'hyperplan affine E est définie comme l'argument minimum de la fonctionnelle $\mathcal{J}(x) = \frac{1}{2} \|x - y\|^2$ avec $x \in E$

On écrit donc le Lagrangien de cette fonctionnelle :

$$\mathcal{L}_{\mathcal{J}}(x, \Lambda) = \frac{1}{2} \langle x - y | x - y \rangle - \langle \Lambda | Bx - c \rangle \quad (24)$$

Donc on sait calculer les gradients selon x et Λ respectivement :

$$\begin{cases} \nabla_x \mathcal{L}_{\mathcal{J}}(x, \Lambda) = (x - y) - B^t \Lambda = 0 \\ \nabla_{\Lambda} \mathcal{L}_{\mathcal{J}}(x, \Lambda) = Bx - c = 0 \end{cases} \quad (25)$$

On multiplie la première équation par B ce qui donne

$$Bx - By - BB^t \Lambda = 0 \quad (26)$$

Or, on sait que $Bx = c$ donc :

$$c - By = BB^t \Lambda \quad (27)$$

Or B est de rang p , donc la matrice BB^t est aussi de rang p (résultat classique sur les dimensions des noyaux). D'où BB^t est inversible et

$$\lambda = (BB^t)^{-1}(c - By) \text{ D'où } \\ x = y + B^t \Lambda = y + B^t (BB^t)^{-1}(c - By).$$

Le projecteur s'écrit alors

$$\mathcal{P}_E = Id + B^t(BB^t)^{-1}(c - BId)$$

CQFD

4 3e exercice

V est l'espace des fonction $C^1([0, 1])$ qui sont nulles en 0 et en 1. Le convexe \mathcal{C} est l'ensemble des fonctions de somme 1 sur $[0, 1]$. On cherche (en gros) à trouver le minimum de la norme H_0^1 sur \mathcal{C} .

$$\mathcal{J}(v) = \frac{1}{2} \int_0^1 (v^2(x) + v'^2(x)) dx \quad (28)$$

On écrit le lagrangien

$$\mathcal{L}_{\mathcal{J}}(v, \lambda) = \lambda + \frac{1}{2} \int_0^1 (v^2(x) + v'^2(x) + \lambda v(x)) dx \quad (29)$$

On a montré que le minimum d'une telle fonction est atteint pour une fonction u vérifiant l'équation différentielle aux conditions aux bords

$$u(0) = u(1) = 0 :$$

$$-u'' + u = -\lambda \quad (30)$$

Or, on connaît les solutions d'une telle équation sous la forme $u(x) = -\lambda + a \sinh(x) + b \cosh(x)$, or les conditions aux bornes donnent :

$$b = \lambda \quad (31)$$

$$a = \lambda \frac{1 - \cosh(1)}{\sinh 1} = -\lambda \frac{e-1}{e+1} \quad (32)$$

Soit

$$u(x) = \lambda \left(-1 - \frac{e-1}{e+1} \sinh(x) + \cosh(x) \right) \quad (33)$$

Il suffit alors, comme la somme de u sur $[0, 1]$ vaut 1 de poser :

$$\lambda = \frac{1}{\int_0^1 \left(-1 - \frac{e-1}{e+1} \sinh(x) + \cosh(x) \right) dx} \quad (34)$$

(je n'ai pas simplifié...)

5 4e exercice

Nous revoilà avec cette fichue chaînette. On doit minimiser la valeur :

$$\bar{y} = \frac{1}{n+1} \sum_0^n \frac{y_i + y_{i+1}}{2} \quad (35)$$

Sachant que $y_0 = 0$ et $y_{n+1} = 0$

$$\bar{y} = \frac{1}{(n+1)} \sum_1^n y_i \quad (36)$$

Si on note $P = \frac{1}{n+1}(0, 1, 0, 1, 0, 1, \dots, 0, 1)$ alors recherche le minimum de \bar{y} revient à chercher le minimum de $\langle P|U \rangle$.

On sait aussi que la longueur de chaque barre est fixée, vallant l , soit la contrainte

$$\forall i \in 0, n, (x_i + x_{i+1})^2 + (y_i + y_{i+1})^2 - l^2 = 0 \quad (37)$$

(cf. corrigé pour les matrice B_i)

On écrit alors le lagrangien :

$$\mathcal{L}(U, \Lambda) = \langle P|U \rangle + \sum_{i=0}^n (\langle B_i U|U \rangle - 1) \lambda_i \quad (38)$$

Et roule jeunesse